

10-A1

式(10.1)、式(10.2)より、

$$\sigma_{\theta} = \frac{pd}{2t} = \frac{1.6 \left[\frac{N}{mm^2} \right] \times 500 [mm]}{2 \times 10 [mm]} = 40 \text{ MPa}, \quad \sigma_z = \frac{1}{2} \sigma_{\theta} = 20 \text{ MPa}$$

10-A2

球殻に生じる応力は、 $\sigma_{\varphi} = \sigma_{\theta} = \frac{pr}{2t}$ より、式(9.6)を用いて

$$\varepsilon_{\theta} = \frac{1}{E} (\sigma_{\theta} - \nu \sigma_{\varphi}) = \frac{pr}{2tE} (1 - \nu)$$

10-A3

柱（BC部分）には、曲げモーメント $M = P\ell = 15 \times 10^3 \times 600 = 9.0 \times 10^6 \text{ Nmm}$ が働く。

従って、柱のBC部分の軸断面内には、荷重 P による軸圧縮応力 σ_P と、曲げモーメント M による曲げ応力 σ_B が重ね合って生じる。

生じる圧縮応力は、柱BCの断面内で荷重 P の作用線に最も近い表面で最大になり、次式で表される。

$$\begin{aligned} \sigma_m = \sigma_P + \sigma_B &= \frac{P}{\frac{\pi}{4} d^2} + \frac{P\ell}{\frac{\pi}{32} d^3} = \frac{15 \times 10^3}{\frac{\pi}{4} (120)^2} + \frac{15 \times 10^3 \times 600}{\frac{\pi}{32} (120)^3} \\ &= 1.32 + 53.0 = 54.4 \text{ MPa} \end{aligned}$$

10-A4

式(10.15)より、 $1 + \nu = \frac{E}{2G}$ 、よって、 $\nu = \frac{E}{2G} - 1 = \frac{71}{2 \times 26} - 1 = 0.37$

式(10.11)より、 $K = \frac{E}{3(1-2\nu)} = \frac{71[\text{GPa}]}{3(1-2 \times 0.37)} = 91 \text{ GPa}$

10-B1

薄肉円筒に生じる式(10.1)、式(10.2)の応力成分を式(9.6)に代入すると、

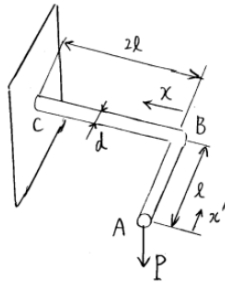
$$\varepsilon_{\theta} = \frac{1}{E}(\sigma_{\theta} - \nu\sigma_z) = \frac{1}{E}\left(\frac{pr}{t} - \nu\frac{pr}{2t}\right) = \frac{pr}{Et}\left(1 - \frac{\nu}{2}\right) \dots \textcircled{1}$$

一方、半径が Δr 増加したときの円周長さは、 $2\pi(r + \Delta r)$ で与えられるので、

$$\varepsilon_{\theta} = \frac{2\pi(r + \Delta r) - 2\pi r}{2\pi r} = \frac{\Delta r}{r} \dots \textcircled{2}$$

式①、②より、 $\frac{pr}{Et}\left(1 - \frac{\nu}{2}\right) = \frac{\Delta r}{r}$ 、 よって $\Delta r = \frac{pr^2}{Et}\left(1 - \frac{\nu}{2}\right)$

10-B2



棒のAB部分において、自由端Aより距離 x' では、 $M_{x'} = Px'$ 、 $T_{x'} = 0$ 、
 B点では $M_B = P\ell$ である。また、棒のBC部分では、B点よりC点の方向に距離 x の断面では、 $M_x = Px$ 、 $T_x = P\ell$ (一定値)、固定端のC点では、
 $M_C = 2P\ell$ より、相当ねじりモーメント T_e はC点で最大になる。その値は、

$$T_e = \sqrt{M_C^2 + T_C^2} = \sqrt{(2P\ell)^2 + (P\ell)^2} = \sqrt{5}P\ell$$

許容せん断応力を τ_a とすると、式 10—9 より $\tau_a > \frac{T_e}{Z_p} = \frac{\sqrt{5}P\ell}{\frac{\pi}{16}d^3} = \frac{16\sqrt{5}P\ell}{\pi d^3}$ 、

$$\text{よって } d > \sqrt[3]{\frac{16\sqrt{5}P\ell}{\pi\tau_a}} = \sqrt[3]{\frac{16\sqrt{5} \times 5 \times 10^3 \times 40 \text{ [N}\cdot\text{mm]}}{\pi \times 60 \frac{\text{N}}{\text{mm}^2}}} = 33.6 \text{ [mm]}$$

以上より、丸棒の直径は 34mm 以上である。

10-B3

伝達トルクを T とすると、伝達動力 P は $P = \frac{2\pi n}{60} T$ より、

$$T = \frac{60P}{2\pi n} = \frac{60 \times 2.4 \times 10^3 \left[\frac{\text{N}\cdot\text{m}}{\text{s}} \right]}{2\pi \times 600 \left[\frac{1}{\text{s}} \right]} = 38.2 \text{ Nm}$$

式 10—7 より、

$$M_e = \frac{1}{2} \left(M + \sqrt{M^2 + T^2} \right) = \frac{1}{2} \left\{ 24.0 + \sqrt{24.0^2 + 38.2^2} \right\} = 34.6 \text{ Nm}$$

式(10.8)より、 $T_e = \sqrt{M^2 + T^2} = \sqrt{24.0^2 + 38.2^2} = 45.1 \text{ [N}\cdot\text{m]}$

式(10.9)より、

$$\sigma_a > \frac{M_e}{Z} = \frac{M_e}{\frac{\pi}{32} d^3} \quad \text{より、} \quad d > \sqrt[3]{\frac{32M_e}{\pi\sigma_a}} = \sqrt[3]{\frac{32 \times 34.6 \times 10^3 \text{ [N}\cdot\text{mm}]}{\pi \times 120 \left[\frac{\text{N}}{\text{mm}^2} \right]}} = 14.3 \text{ mm} \cdots \textcircled{1}$$

$$\tau_a > \frac{T_e}{Z_P} = \frac{T_e}{\frac{\pi}{16} d^3} \quad \text{より、} \quad d > \sqrt[3]{\frac{16T_e}{\pi\tau_a}} = \sqrt[3]{\frac{16 \times 45.1 \times 10^3 \text{ [N}\cdot\text{mm}]}{\pi \times 50 \left[\frac{\text{N}}{\text{mm}^2} \right]}} = 16.6 \text{ mm} \cdots \textcircled{2}$$

①、②より、 $d = 16 \text{ mm}$ の軸は安全ではない。